

ALGUNAS EXPRESIONES EN COORDENADAS CILÍNDRICAS Y ESFÉRICAS

Consideremos un sistema de coordenadas cilíndricas (r, θ, z) , donde r es la coordenada radial, θ la angular y z la axial. Consideremos también un sistema de coordenadas esféricas (r, θ, ϕ) , donde r es la coordenada radial, θ la polar y ϕ la azimutal. En esta nota se proporcionan algunas expresiones relevantes, utilizando estos dos sistemas de coordenadas.

1. Líneas de corriente

En coordenadas cilíndricas, las ecuaciones de una línea de corriente son

$$\frac{dv_r}{v_r} = r \frac{d\theta}{v_\theta} = \frac{dz}{v_z}, \quad (1)$$

mientras que en coordenadas esféricas es

$$\frac{dv_r}{v_r} = r \frac{d\theta}{v_\theta} = r \operatorname{sen}\theta \frac{d\phi}{v_\phi}. \quad (2)$$

2. Derivada sustancial

La derivada sustancial en coordenadas cilíndricas es

$$\frac{d}{dt} = \frac{\partial}{\partial t} + v_r \frac{\partial}{\partial r} + \frac{v_\theta}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} + v_z \frac{\partial}{\partial z}, \quad (3)$$

mientras que en coordenadas esféricas es

$$\frac{d}{dt} = \frac{\partial}{\partial t} + v_r \frac{\partial}{\partial r} + \frac{v_\theta}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} + \frac{v_\phi}{r \operatorname{sen}\theta} \frac{\partial}{\partial \phi}. \quad (4)$$

3. Aceleración de una partícula fluida

En coordenadas cilíndricas, la aceleración de una partícula fluida es

$$\mathbf{a} = \left(\frac{dv_r}{dt} - \frac{v_\theta^2}{r} \right) \mathbf{u}_r + \left(\frac{dv_\theta}{dt} + \frac{v_r v_\theta}{r} \right) \mathbf{u}_\theta + \frac{dv_z}{dt} \mathbf{u}_z, \quad (5)$$

donde la derivada sustancial viene dada por la relación (3). En coordenadas esféricas, la aceleración es

$$\mathbf{a} = \left(\frac{dv_r}{dt} - \frac{v_\theta^2 + v_\phi^2}{r} \right) \mathbf{u}_r + \left(\frac{dv_\theta}{dt} + \frac{v_r v_\theta}{r} - \frac{v_\phi^2 \cot\theta}{r} \right) \mathbf{u}_\theta + \left(\frac{dv_\phi}{dt} + \frac{v_r v_\phi}{r} + \frac{v_\theta v_\phi \cot\theta}{r} \right) \mathbf{u}_\phi, \quad (6)$$

donde la derivada sustancial viene dada por la relación (4).

4. Divergencia

En coordenadas cilíndricas, la divergencia es

$$\nabla \cdot \mathbf{v} = \frac{1}{r} \frac{\partial(rv_r)}{\partial r} + \frac{1}{r} \frac{\partial v_\theta}{\partial \theta} + \frac{\partial v_z}{\partial z}, \quad (7)$$

mientras que en coordenadas esféricas es

$$\nabla \cdot \mathbf{v} = \frac{1}{r^2} \frac{\partial(r^2 v_r)}{\partial r} + \frac{1}{r \operatorname{sen}\theta} \frac{\partial}{\partial \theta} (v_\theta \operatorname{sen}\theta) + \frac{1}{r \operatorname{sen}\theta} \frac{\partial v_\phi}{\partial \phi}. \quad (8)$$

5. Operador Laplaciano

En coordenadas cilíndricas, el operador laplaciano es

$$\nabla^2 = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2}{\partial \theta^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}, \quad (9)$$

mientras que en coordenadas esféricas es

$$\nabla^2 = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2 \operatorname{sen}\theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\operatorname{sen}\theta \frac{\partial}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{r^2 \operatorname{sen}^2 \theta} \frac{\partial^2}{\partial \phi^2}. \quad (10)$$